

La **MUXy Fleet** scrute les signaux sur chaque canal CAN (32 maxi par canal), les captures de façon non intrusive, SANS CONTACT et les transmet.

Plusieurs centaines d'informations transitent sur ces bus et sont potentiellement disponibles.

Par exemple, il est possible de remonter les kilomètres parcourus, le déclenchement des air bags, la consommation, les régimes moteurs, les éléments de comportement de conduite, les infos de maintenance (niveaux, températures), les alarmes...

La gamme **MUXy Fleet** répond à de nombreux besoins pour des applications de gestion de flotte, de conduite rationnelle, d'aide à l'écoconduite et de gestion des accidents.

**MUXy Fleet** récupère les informations sur le réseau CAN en utilisant la technologie "CAN sans contact" déposée par NSI.

Une documentation très complète permet de paramétrer finement la **MUXy Fleet** suivant les attentes des utilisateurs.

*\*Nota : D'autres informations sont également remontées sous forme d'alarme, comme la perte de la communication CAN, ou le changement de plage pour un signal CAN.*



### Fonctionnalités

Les signaux bruts contiennent un ensemble d'informations :

- Valeur courante.
- Valeur instantanée filtrée (filtre récursif).
- Valeur min / valeur max.
- Temps passé au dessus du seuil haut.
- Temps passé en dessous du seuil bas.

Ces informations peuvent être remontées par trois méthodes :

1. **Périodiquement** : une seule information liée à chaque signal peut être remontée périodiquement (pour limiter la charge sur la RS232).
2. **Sur requête** : une commande permet de lire chacune des informations de chaque signal.
3. **Par alarme** : lorsqu'un changement de seuil est détecté sur un signal configuré, une alarme est émise sur la RS232 \*.

Chaque véhicule possède sa propre bibliothèque de messagerie. Pour s'affranchir de cette contrainte et pour rendre l'analyse de ces données exploitables par les intégrateurs, un fichier de paramétrage est fourni avec le **MUXy Fleet** selon les véhicules. Ce fichier permet de gérer le format des trames **BusCAN** issues de différents véhicules. La mise à jour et la configuration du boîtier sont faites par la liaison RS232 ou par GSM/GPRS à travers un protocole proche de celui de la configuration du boîtier X8 de Nomadic Solutions.

La gamme **MUXy Fleet** sans contact se décline en 3 modèles :

- **MUXy Fleet RS** : Connexion RS232 sur les boîtiers AVL du marché.
- **MUXy Fleet GSM** : Transmission des données collectées par GSM.
- **MUXy Fleet GSM & GPS** : Qui lui confère, en plus, les fonctionnalités d'un boîtier AVL.

### Spécifications

- Alimentation : 8-32V
- Dimensions : 97 x 43 x 87 mm
- Poids : 250 grammes env.
- Température de fonct<sup>t</sup> : De - 20°C à +55°C
- Marquage : CE par UTAC
- Consommation : MUXy Fleet RS232 Liaison série : 1 RS232 subD9 100mA ~ 12V
- Consommation : MUXy Fleet GSM Modem : GPRS-GSM 900/1800 320mA ~ 12V

Votre distributeur